

## **PROYEK AKHIR**

# **RANCANG BANGUN SISTEM PENJADWALAN PEMBERI PAKAN IKAN OTOMATIS MENGGUNAKAN IOT DAN *SMARTPHONE***



**Oleh :**

**Dina Fitria Putri Melani**

**183310013**

**PROGRAM STUDI TEKNOLOGI KOMPUTER  
SEKOLAH TINGGI MANAJEMEN INFORMATIKA DAN  
KOMPUTER AKAKOM YOGYAKARTA  
2021**

## **PROYEK AKHIR**

# **RANCANG BANGUN SISTEM PENJADWALAN PEMBERI PAKAN IKAN OTOMATIS MENGGUNAKAN IOT DAN *SMARTPHONE***

**Karya Tulis Diajukan Sebagai Salah Satu Syarat untuk Memperoleh Gelar  
Ahli Madya Komputer**



**PROGRAM STUDI TEKNOLOGI KOMPUTER  
SEKOLAH TINGGI MANAJEMEN INFORMATIKA DAN  
KOMPUTER AKAKOM YOGYAKARTA  
2021**

## **HALAMAN PERSEMBAHAN**

*Karya ini saya persembahkan untuk....*

*Orang Tua Terhebat di dunia Bapak Agung Budianto dan Ibu Sarwanti,*

*Nenek Tercinta Alm. Yahminah,*

*Athaya Mada Maheswara adik tercinta,*

*Bapak Luthfan Hadi Pramono, S.ST., M.T.*

*Dosen-dosen prodi TK Ibu Ningrum, Bapak Berta, Bapak Totok, Bapak Adi,*

*Bapak Berta*

*Teman-teman seperjuangan TK 2018*

*Teman tersayang Aji, Anisa, Yusuf, Dimas, Aurelsa, Triyan, Hafidh, Ramadani,*

*Serta semua pihak yang selalu mendukung saya.*

## **HALAMAN MOTTO**

“Kerjakan sampai akhir, atau tidak sama sekali” (Dina Fitria P.M.)

## **INTISARI**

### **RANCANG BANGUN SISTEM PENJADWALAN PEMBERI PAKAN IKAN OTOMATIS MENGGUNAKAN IOT DAN SMARTPHONE**

**Oleh**

**Dina Fitria Putri Melani  
183310013**

**Program Studi Teknologi Komputer  
Sekolah Tinggi Manajemen Informatika dan Komputer  
AKAKOM Yogyakarta**

Budidaya ikan merupakan budidaya yang banyak diminati kalangan masyarakat Indonesia, seperti budidaya ikan Nila yang tidak begitu rumit. Ikan Nila merupakan salah satu ikan yang disukai orang Indonesia, dalam budidaya pemberian pakan dapat diberikan oleh pemilik secara teratur dengan cara manual. Pemberian pakan secara manual terbilang cukup efektif. Namun karena kesibukan atau kegiatan lain yang diluar dugaan, ikan tidak bisa diberikan pakan sesuai jadwalnya. Oleh karena itu dibutuhkan suatu sistem otomasi untuk membantu kendala pada saat pemberian pakan.

Rancang Bangun Sistem Penjadwalan Pemberi Pakan Ikan Otomatis Menggunakan IoT dan *smartphone* adalah salah satu sistem yang dirancang untuk memberikan pakan ikan secara otomatis, terjadwal, dan dengan penebaran pakan yang merata guna untuk meringankan pemberian pakan secara manual tanpa harus ke kolam atau tambak setiap harinya, selain itu pengguna juga akan mendapatkan informasi jika pakan melalui *smartphone* yang terhubung dengan internet.

Kata kunci: Motor DC, Pakan ikan, *Smartphone*

***ABSTRACT***

**DESIGN AND BUILD AUTOMATIC FISH FEED SCHEDULING  
SYSTEM USING IOT AND SMARTPHONE**

**By**

**Dina Fitria Putri Melani  
183310013**

**Computer Engineering Study Program  
College of Informatics and Computer Management  
AKAKOM Yogyakarta**

Fish cultivation is a cultivation that is in great demand among the Indonesian people, such as Tilapia fish cultivation which is not so complicated. Tilapia is one of the fish favored by Indonesians, in cultivation, feeding can be given by the owner regularly by manual method. Manual feeding is quite effective. However, due to busyness or other unexpected activities, fish cannot be fed according to the schedule. Therefore, an automation system is needed to help the obstacles during feeding.

Design and Build an Automatic Fish Feeder Scheduling System Using IoT and smartphones is one system designed to provide fish feed automatically, scheduled, and with an even distribution of feed in order to ease manual feeding without having to go to ponds or ponds every day, in addition to The user will also get information if the feed is via a smartphone that is connected to the internet.

Keywords: DC Motor, Fish feed, Smartphone

## KATA PENGANTAR

Puji syukur penulis panjatkan kehadirat Allah SWT yang telah memberikan rahmat dan hidayah-Nya sehingga penyusunan Laporan Proyek Akhir yang berjudul “Rancang Bangun Sistem Penjadwalan Pemberi Pakan Ikan Otomatis Menggunakan IoT dan *Smartphone*” ini dapat diselesaikan.

Penyusunan Laporan Proyek Akhir dari awal hingga akhir tentu tidak lepas dari bantuan berbagai pihak. Dengan adanya bantuan tersebut, penulis hendak menyampaikan terimakasih kepada beberapa pihak diantaranya sebagai berikut:

1. Bapak Ir. Totok Suparwoto, M.M., M.T., selaku Ketua Sekolah Tinggi Manajemen Informatika dan Komputer Akakom Yogyakarta.
2. Ir. Muhammad Guntara, M.T. Selaku Wakil Ketua 1 Sekolah Tinggi Manajemen Informatika dan Komputer Akakom Yogyakarta.
3. Bapak Adi Kusjani, S.T., M.Eng., selaku Ketua Program Studi Teknologi Komputer Diploma 3 Sekolah Tinggi Manajemen Informatika dan Komputer Akakom Yogyakarta.
4. Bapak Luthfan Hadi Pramono, S.ST., M.T., selaku dosen pembimbing Proyek Akhir.
5. Kedua orang tua beserta seluruh keluarga yang telah memberikan semangat dan dukungan berupa doa dan restu sehingga Proyek Akhir ini dapat terselesaikan.
6. Seluruh dosen dan karyawan Sekolah Tinggi Manajemen Informatika dan Komputer Akakom Yogyakarta.
7. Keluarga besar HMJ Teknik Komputer Sekolah Tinggi Manajemen Informatika dan Komputer Akakom Yogyakarta
8. Teman-teman satu angkatan yang turut membantu dan memberikan semangat dalam tersusunnya Proyek Akhir ini.

Laporan ini penulis susun sebagai salah satu syarat untuk menyelesaikan studi jenjang Diploma Tiga (D3) Program Studi Teknologi Komputer dan untuk memperoleh gelar Ahli Madya Komputer pada Sekolah Tinggi Manajemen Informatika dan Komputer Akakom Yogyakarta.

Penulis menyadari bahwa Laporan Proyek Akhir ini terdapat banyak kekurangan. Oleh karena itu, penulis mengharapkan kritik dan saran sehingga dapat menjadi lebih baik lagi. Semoga Laporan Proyek Akhir ini memberikan manfaat bagi penulis dan bagi pembaca.

Yogyakarta, 17 Juli 2021

**Dina Fitria Putri Melani**

**183310013**

## DAFTAR ISI

<b>PROYEK AKHIR .....</b>	i
<b>HALAMAN PERSETUJUAN .....</b>	iii
<b>HALAMAN PENGESAHAN .....</b>	iv
<b>HALAMAN PERSEMBAHAN .....</b>	v
<b>HALAMAN MOTTO .....</b>	vi
<b>INTISARI .....</b>	vii
<b>ABSTRACT .....</b>	viii
<b>KATA PENGANTAR.....</b>	ix
<b>DAFTAR GAMBAR.....</b>	xiii
<b>DAFTAR TABEL .....</b>	xiv
<b>LISTING PROGRAM.....</b>	xv
<b>BAB 1 PENDAHULUAN .....</b>	1
1.1.    Latar Belakang .....	1
1.2.    Tujuan.....	2
1.3.    Rumusan Masalah .....	2
1.4.    Batasan Masalah.....	2
<b>BAB 2 DASAR TEORI DAN TINJAUAN PUSTAKA .....</b>	3
2.1.    Dasar Teori .....	3
2.1.1.    NodeMCU devkit .....	3
2.1.2.    Library Arduino .....	4
2.1.3.    Firebase .....	5
2.1.4.    Android Studio .....	6
2.1.5.    Java.....	7
2.1.6.    Sensor Ultrasonic .....	8
2.1.7.    Motor Servo .....	11
2.1.8.    Motor DC .....	14
2.1.9.    Driver Motor L298N .....	16
2.2.    Tinjauan Pustaka .....	18
<b>BAB 3 RANCANGAN SISTEM .....</b>	20
3.1.    Analisa Kebutuhan Sistem .....	20

3.1.1.	Perangkat Keras .....	20
3.1.2.	Perangkat Lunak.....	21
3.1.3.	Bahasa Pemrograman.....	21
3.2.	Rancangan Sistem .....	21
3.2.1.	Rancangan Sistem Keseluruhan.....	21
3.2.2.	Rancangan Hardware .....	23
3.2.3.	Rancangan Software.....	23
<b>BAB 4 IMPLEMENTASI DAN PEMBAHASAN</b>	.....	28
4.1.	Implementasi Perangkat Keras .....	28
4.1.1.	Rangkaian Perangkat Keras Keseluruhan .....	29
4.2.	Implementasi Perangkat Lunak .....	30
4.2.1.	Kode program Nodemcu Devkit .....	30
4.2.2.	Program Pada Android.....	36
4.3.	Pengujian .....	42
<b>BAB 5 KESIMPULAN DAN SARAN</b>	.....	47
5.1.	Kesimpulan.....	47
5.2.	Saran .....	47
<b>DAFTAR PUSTAKA</b>	.....	48
<b>LAMPIRAN</b>	.....	

## DAFTAR GAMBAR

Gambar 2.1 GPIO NodeMCU Devkit.....	4
Gambar 2.2 Library Arduino .....	5
Gambar 2.3 Logo Firebase.....	6
Gambar 2.4 Arsitektur sistem Firebase dengan Android .....	6
Gambar 2.5 Logo Android Studio.....	7
Gambar 2.6 Logo Java .....	8
Gambar 2.7 Konfigurasi pin dan tampilan sensor ultrasonic HC-SR04 .....	9
Gambar 2.8 Prinsip kerja Sensor HC-SR04.....	10
Gambar 2.9 Timming diagram .....	10
Gambar 2.10 Rumus Jarak .....	11
Gambar 2.11 Tampilan Motor Servo .....	12
Gambar 2.12 Contoh prinsip kerja Motor Servo.....	13
Gambar 2.13 Simbol dan bentuk Motor DC .....	15
Gambar 2.14 Prinsip kerja Motor DC .....	16
Gambar 2.15 Tampilan Driver Motor L298N.....	17
Gambar 2.16 Pin out Driver Motor L298N.....	17
Gambar 3.1 Diagram Blok Sistem .....	22
Gambar 3.2 Rancangan hardware .....	23
Gambar 3.3 Diagram alir mesin pemberi pakan ikan otomatis.....	25
Gambar 3.4 Perancangan Antarmuka Halaman Utama .....	26
Gambar 3.5 Perancangan halaman History Data .....	27
Gambar 4.1 Prototype .....	28
Gambar 4.2 Rangkaian perangkat keras keseluruhan .....	29
Gambar 4.3 LED merah dan hijau menyala.....	43
Gambar 4.5 Pengujian android halaman utama .....	45
Gambar 4.6 Pengujian halaman penjadwalan .....	46
Gambar 4.7 Pengujian halaman history .....	46

## **DAFTAR TABEL**

Tabel 2.1 Spesifikasi Sensor HC-SR04 .....	8
Tabel 2.2 Spesifikasi pin pada Sensor HC-SR04.....	9
Tabel 3.1 Nama child Database Firebase .....	22
Tabel 4.1 Pengukuran Ketinggian tabung yang tidak terisi pakan.....	44

## **LISTING PROGRAM**

Listing 4.1 Penambahan Library .....	30
Listing 4.2 Inisialisasi Server .....	31
Listing 4.3 Inisialisasi MotorDC, LED, Sensor Ultrasonik .....	31
Listing 4.4 Inisialisasi pada void setup .....	32
Listing 4.5 Deklarasi variabel untuk mengambil data pada database .....	32
Listing 4.6 Mengatur kondisi variable .....	33
Listing 4.7 Membuat method dengan nama stok .....	34
Listing 4.8 Membuat method dengan nama sebar pakan .....	34
Listing 4.9 Cek koneksi .....	35
Listing 4.10 Membuat method dengan nama bukapintu .....	35
Listing 4.11 menampilkan judul aplikasi dan gambar .....	36
Listing 4.12 cardview pertama .....	37
Listing 4.13 Menampilkan teks Informasi pakan .....	37
Listing 4.14 Menampilkan gambar pelet .....	37
Listing 4.15 Menampilkan teks Jumlah pakan tersisa dan nilai dari baca sensor ..	37
Listing 4.16 Menampilkan tombol Lihat Data .....	38
Listing 4.17 Cardview kedua .....	38
Listing 4.18 Menampilkan tanggal sekarang .....	38
Listing 4.19 Tombol set penjadwalan dan batalkan penjadwalan serta informasi waktu penjadwalan .....	39
Listing 4.20 String.xml .....	39
Listing 4.21 Kelas pada MainActivity .....	40
Listing 4.22 Menampilkan tanggal dan kirim ambil data dari firebase .....	40
Listing 4.23 Proses Pengambilan data sensor ultrasonic .....	40
Listing 4.24 Menghitung pakan .....	41
Listing 4.25 Memanggil timepickerdialog .....	41
Listing 4.26 Set dan Cancel Alarm .....	42